

(12) DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITÉ DE COOPÉRATION
EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT)

(19) Organisation Mondiale de la Propriété
Intellectuelle
Bureau international



(43) Date de la publication internationale
9 septembre 2005 (09.09.2005)

PCT

(10) Numéro de publication internationale
WO 2005/084026 A1

(51) Classification internationale des brevets⁷ : H04N 7/18,
G08B 15/00, 13/196

(21) Numéro de la demande internationale :
PCT/FR2005/000261

(22) Date de dépôt international : 4 février 2005 (04.02.2005)

(25) Langue de dépôt : français

(26) Langue de publication : français

(30) Données relatives à la priorité :
0401118 5 février 2004 (05.02.2004) FR

(71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US) :
CAPSYS [FR/FR]; 190, chemin des Fontaines, Parc
Technologique, F-38190 Bernin (FR).

(72) Inventeurs; et

(75) Inventeurs/Déposants (pour US seulement) :

SPINELLO, Christophe, Roger [FR/FR]; Les Grandes
Cités, F-38660 Saint-Hilaire-Du-Touvet (FR). ANCELIN,
Jean-Pierre, Michel [FR/FR]; 808, route de Touvière,
F-38330 Saint-Nazaire-Les-Eymes (FR).

(74) Mandataire : CASALONGA, Axel; Bureau D.A. Casa-
longa Josse, 8, avenue Percier, F-75008 Paris (FR).

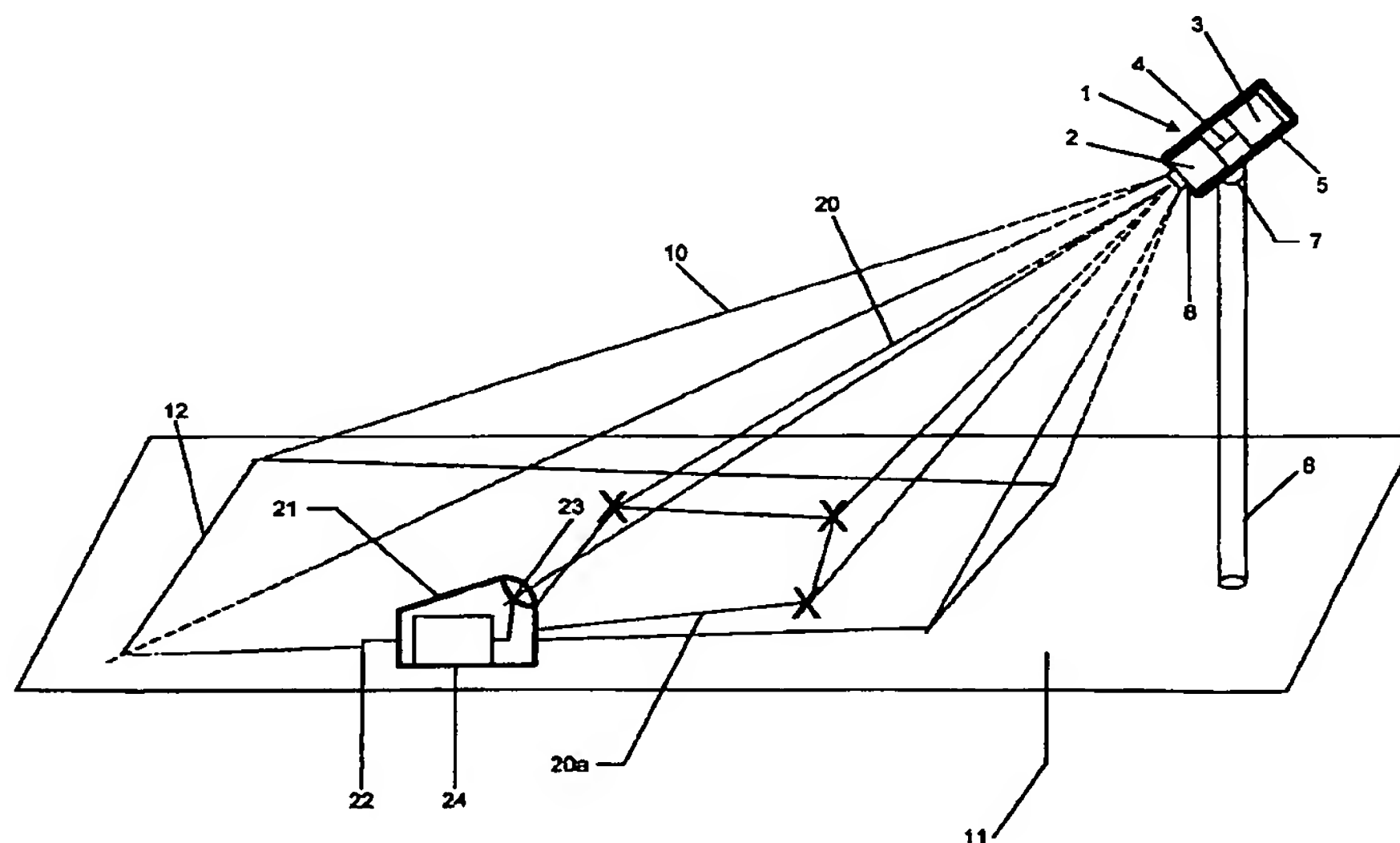
(81) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de
protection nationale disponible) : AE, AG, AL, AM, AT,
AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO,
CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB,
GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG,
KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG,
MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH,
PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM,
TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM,
ZW.

(84) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre
de protection régionale disponible) : ARIPO (BW, GH,

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: METHOD AND DEVICE FOR PROGRAMMING AN IMAGE ACQUISITION SYSTEM

(54) Titre : PROCEDE ET DISPOSITIF DE PROGRAMMATION D'UN SYSTEME D'ACQUISITION D'IMAGES



(57) Abstract: A method and device for programming an image acquisition system comprising a camera provided with a field of vision and means for treating images taken by the camera in order to define at least one area of detection inside the field of vision of said camera, wherein a transmitter (21) is disposed in at least one place inside the field of vision of the camera and transmits at least one initializing light signal having predetermined light characteristics in the direction of the camera when it is located in said place. The content of the images (9a) arising from the camera is analyzed in order to recognize the initializing signal and the signal is located by the coordinates thereof in the images from the camera. A program predetermines at least one detection area (15) inside the field of vision of the camera on the basis of said coordinates of the initializing signal.

[Suite sur la page suivante]

WO 2005/084026 A1



GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abréviations, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de la Gazette du PCT.

Publiée :

— avec rapport de recherche internationale

(57) **Abrégé :** Procédé et dispositif de programmation d'un système d'acquisition d'images comprenant une caméra présentant un champ de vision et des moyens de traitement des images prises par cette caméra, en vue de définir au moins une zone de détection dans le champ de vision de la caméra, dans lesquels un dispositif d'émission (21) est placé à au moins un endroit dans le champ de vision de la caméra et le dispositif d'émission émet au moins un signal lumineux d'initialisation présentant des caractéristiques lumineuses prédéterminées en direction de la caméra lorsqu'il se trouve audit endroit. Le contenu des images (9a) issues de la caméra est analysé de façon à reconnaître ledit signal d'initialisation et ledit signal est localisé par ses coordonnées dans les images issues de la caméra. Un programme prédétermine au moins une zone de détection (15) dans le champ de vision de la caméra à partir desdites coordonnées dudit signal d'initialisation.